

FICHE DE PROJET

DATORKER® réducteur elliptique



Données des clients

Société :

Opérateur :

Interlocuteur technique :

Date :

Interlocuteur achat :

Nom du projet :

Planification du projet (aktuelle Projektphase/Zeitplan/Stückzahlen/Zielpreis)

Application (Branche, machine, application, conditions environnementales, ébauches)

1er cas : il existe un produit concurrent

Fabricant :

Code produit :

1.1 Documents disponibles

Dessin

Fiche technique

1.2 Si disponibles, données du moteur étranger







Dessin

Fiche technique

FICHE DE PROJET

DATORKER® réducteur elliptique



2e cas : HIWIN DATORKER doit être conçu					
2.1 Arbre(s) d'entrée					
Accouplement Oldham O	Arbre creux H	Arbre plein J	Plat E	Rigide R	Montage rapide Q
					
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Remarque :					
2.2 Version, exécution					
	Standard	Charge lourde	Variante pour construction mince	Variante pour construction légère	
	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	
Remarque :					
2.3 Palier de sortie					
	Aucune	Standard	Renforcée		
	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>		
2.4 Joint					
	Oui	Non			
	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>			
Remarque :					
2.5 Conditions d'utilisation					
Revêtement	Oui	Non			
	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>			
Conditions environnementales particulières (poussière, vibrations, liquides) :					
2.6 Données du moteur					
Fabricant du moteur :	HIWIN	Moteur externe	Code de type :		
	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>			
Bride moteur :	Oui	Non			
	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>			
Transmission seule	Transmission + moteur non montés		Transmission + moteur montés		
<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>		<input type="checkbox"/>		

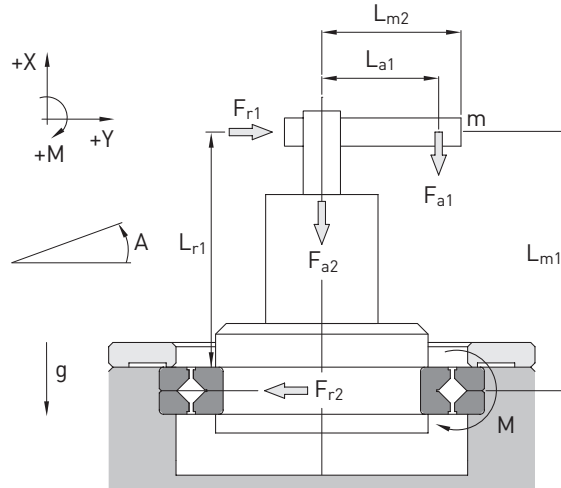
FICHE DE PROJET

DATORKER® réducteur elliptique



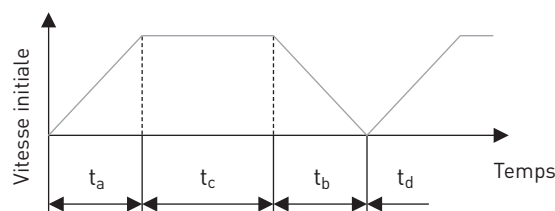
À remplir dans tous les cas

Données de conception



Angle :	A _____ °
Masse :	_____ kg
Distance masse :	L _{m1} _____ mm L _{m2} _____ mm
Inertie :	I _____ kg*m ²
Force axiale 1 :	F _{a1} _____ N
Levier 1:	L _{a1} _____ mm
Force axiale 2:	F _{a2} _____ N
Force radiale 1:	F _{r1} _____ N
Levier 2:	L _{r1} _____ mm
Force radiale 2:	F _{r2} _____ N
Couple de décrochage:	M _____ Nm
Température:	T _____ °C

Description du cycle du mouvement rotatif (déplacement, temps, vitesse, accélération et temps morts (pause, temps de préhension, etc.))



Course n°	Angle de rotation [n ou °]	Temps de positionnement [s]	N _{max} [1/min]	t _a [s]	t _b [s]	t _c [s]	Pause t _d [s]	Couples supplémentaires [Nm]
1								
2								
3								
4								
5								
6								

FICHE DE **PROJET**

DATORKER® réducteur elliptique



Esquisse facultative